

第11回 感想・質問（ロボット講座・受講生）

学年	課 題・ 回 答
小5	フォトセンサーの調整が難しかったけど出来ました
中2	今回第11回の講座を受講しました。その中で、前回の続きとして、ロボットカーを壁にぶつからずに、作られたコースのゴールまで進めるプログラムを組みました。短いコースは壁にぶつからずにゴールまで行くことができました。しかし、長いコースのほうでは途中の曲がり角などで壁にぶつかって倒れてしまったり、逆走し始めてしまったりしてしまいました。壁にぶつかるときはいつも車が曲がりすぎてぶつかってしまうという感じだったので左右に曲がるプログラムの部分に、何か問題があるのかも気づきました。逆走してしまうときは、曲がったときに、また左右の超音波センサが反応してしまってまた曲がってしまって戻ってしまうということがあったので、曲がった後に少し前に進めるというプログラムを組んでみたりして、調整を行いました。曲がった後にまっすぐ進むようにした分、その動作で壁にぶつかってしまうなど、なかなかうまくいかなかった。どうすれば上手くいくのは疑問に思いました。あと少しのところだと思うので、あとはデューティー比などを微調整して長いコースのゴールまでロボットカーを進めたいと思いました。
小6	短いコースはクリアできるようになったけど、長いコースは、いつも同じ場所で止まってしまいます。プログラムの調整はなかなか思い通りに行かないですが、少しでも上手くいくと嬉しいです。次は長いコースをクリアできるようになりたいです。
中3	初めて1つ目の方をクリアした。改善していく。

第11回 感想・質問（ロボット講座・保護者）

学年	課 題・ 回 答
小6	走行テストとプログラム調整との繰り返しの途中で、思い通りに行かない場面が多々ありましたが、本人は諦めずに問題点をしっかり考えてプログラムを調整する姿勢は、改善への手応えを掴んでいると思います。